

INSPECTOR

robot interwencyjno-inspekcyjny

Robot przeznaczony do działań związanych z rozpoznaniem, przenoszeniem i neutralizacją ładunków niebezpiecznych. Ze względu na swoją budowę może być również wykorzystywany do operacji w terenach zagrożonych lub niebezpiecznych, rozminowania z wykorzystaniem kontrładunków, a także w działaniach antyterrorystycznych.



**NA SPECJALNE
ZAMÓWIENIE**

Zastosowanie w bazie mobilnej napędu gąsienicowego z uchylnymi gąsienicami przednimi, zwiększa możliwości trakcyjne oraz umożliwia pracę zarówno w trudnych warunkach terenowych jak i wewnątrz budynków np. wjeżdżanie po schodach, bez względu na warunki oświetleniowe oraz atmosferyczne (w granicach określonych parametrami technicznymi urządzenia).



Dane techniczne:

Wymiary gabarytowe robota w pozycji złożonej (długość x szerokość x wysokość):	171 x 67 x 114 cm
Orientacyjna masa całkowita robota wyposażonego w manipulator, głowicę kamery i akumulator	ok. 550 kg
Maksymalna prędkość robota (bez wyposażenia dodatkowego):	1 km/h
Maksymalny zasięg transmisji radiowej w terenie otwartym:	1000 m
Maksymalny udźwig manipulatora w pełni złożonego z przodu/w pełni rozłożonego z przodu:	60 kg/30 kg
Maksymalny zasięg manipulatora:	w pionie: 254 cm – od podłoża w poziomie: 200 cm – od osi obrotu
Czas pracy robota na w pełni naładowanym akumulatorze:	ok. 4 h